

Processus et Synchronisation par Files d'Attente

▶ Processus

Instance d'un programme en cours d'exécution

▶ Pour le système, un processus c'est

▶ Un état d'exécution

▶ Un contexte

▶ Registres, pile système, informations d'état, tables de pages, ...

▶ Implémenté sous la forme d'une structure

▶ Une consommation (détention) de ressources

▶ Mémoire allouée, Fichiers ouverts, ...

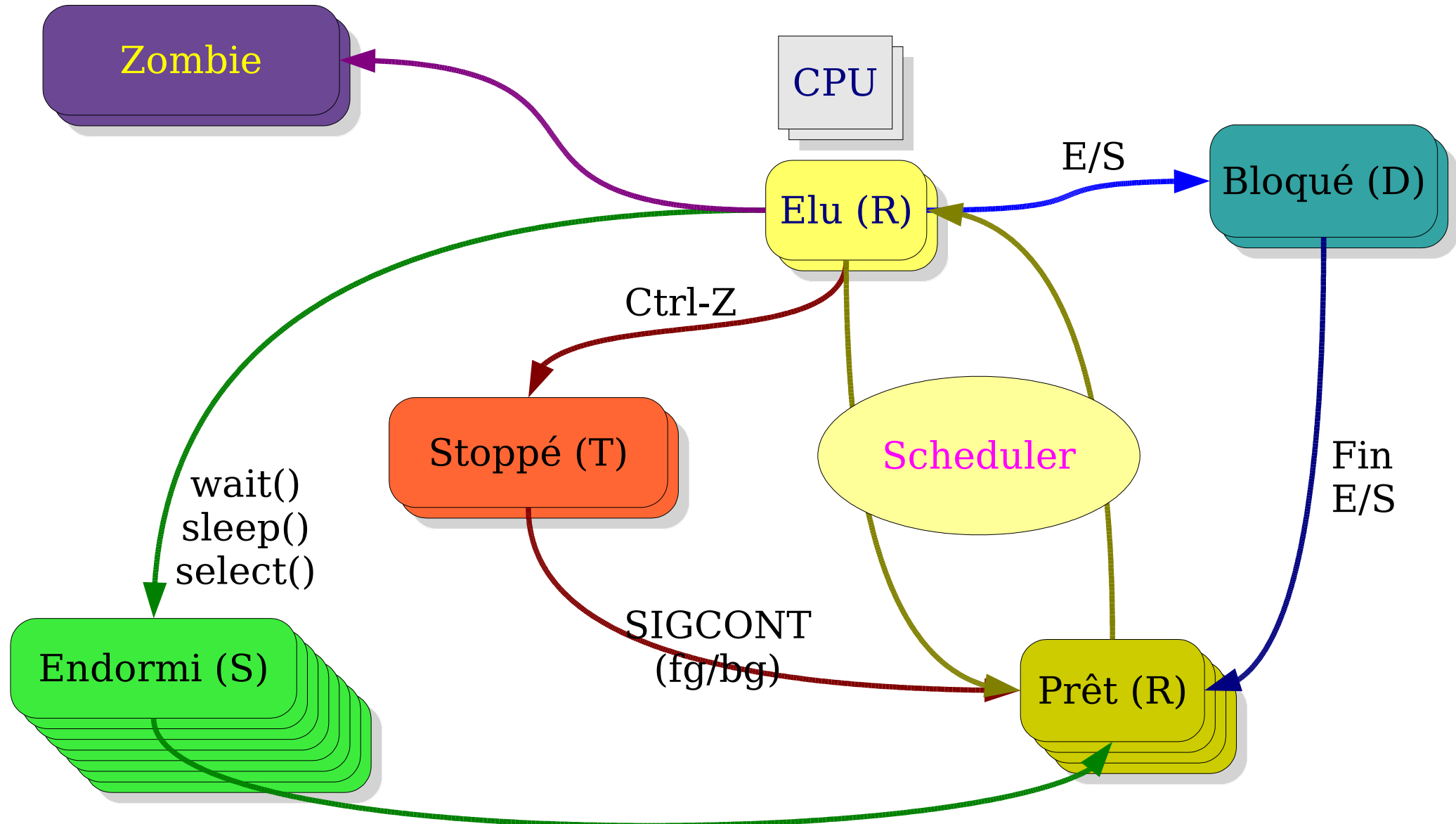
Zoologie des Processus

- ▶ Variantes autour de la notion de processus
 - ▶ « **Lourd** » : notion classique de processus Unix
 - ▶ POSIX : Création par `fork()` = duplication du contexte
 - ▶ Séparation (et protection) de l'espace d'adressage propre
 - ▶ « **Leger** » : notion plus récente de « thread »
 - ▶ POSIX : Création par `pthread_create()`
 - ▶ partage du contexte
 - ▶ Hébergés dans le contexte d'un processus lourd
 - ▶ thread main
 - ▶ Création plus rapide
 - ▶ Partage des données
 - ▶ MAIS : problèmes de concurrence...

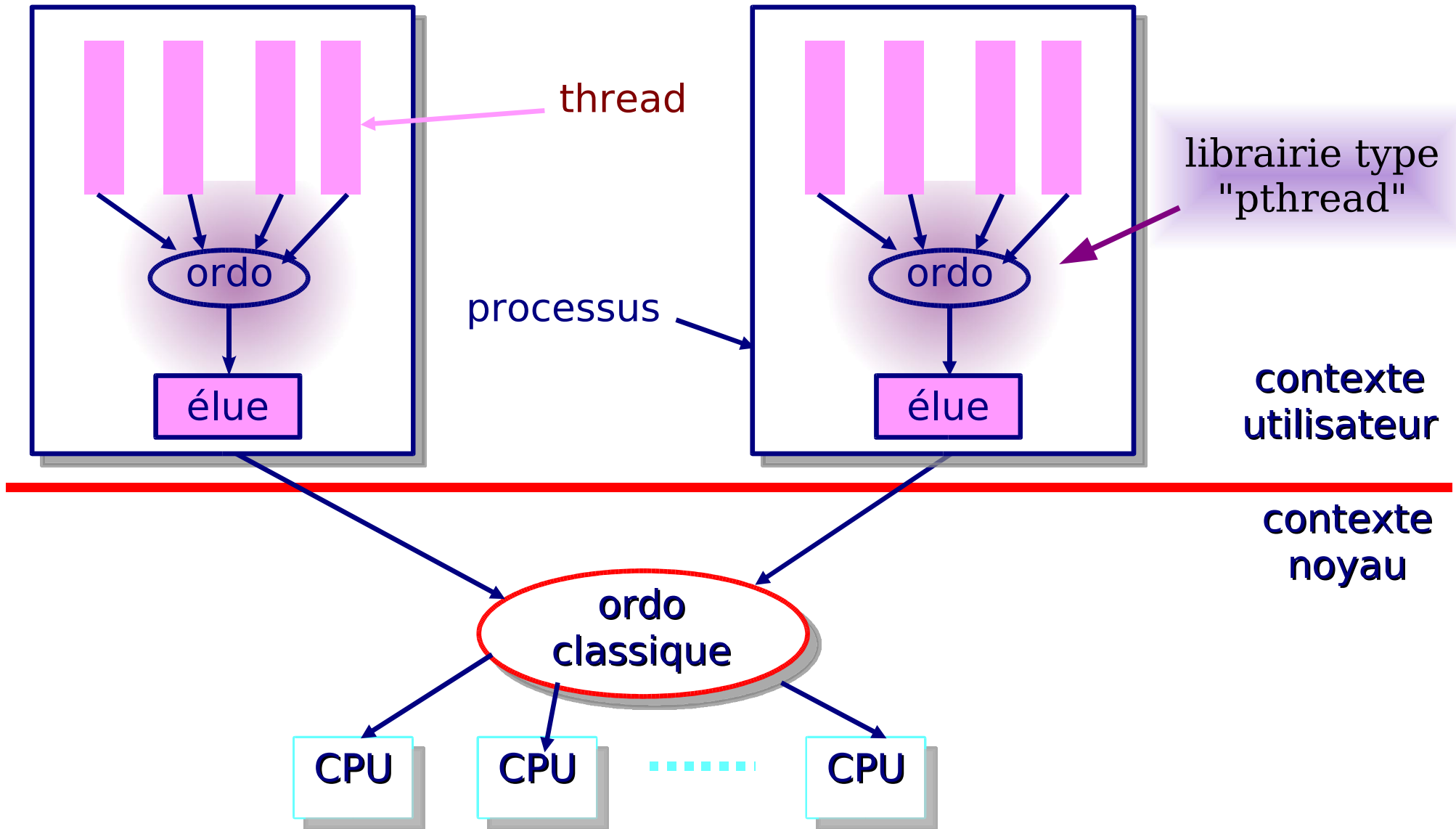
Etats d'un Processus : Vue Utilisateur

- ▶ Champ **STAT** de la commande `ps -x` (**interne noyau**)
 - ▶ **R** : **TASK_RUNNING**
 - ▶ Prêt à s'exécuter ou en cours d'exécution
 - ▶ **S** : **TASK_INTERRUPTIBLE**
 - ▶ Endormi en attente interruptible (non exclusive) d'un événement
 - ▶ **D** : **TASK_UNINTERRUPTIBLE**
 - ▶ Endormi en attente non interruptible (exclusive) d'un événement (typiquement une E/S)
 - ▶ **Z** : **TASK_ZOMBIE**
 - ▶ **T** : **TASK_STOPPED**
 - ▶ Arrêté ou Tracé
 - ▶ **W** : Pas de page résidente
 - ▶ **N** : Gentillesse positive
 - ▶ + Un état supplémentaire implicite : **processus élu**

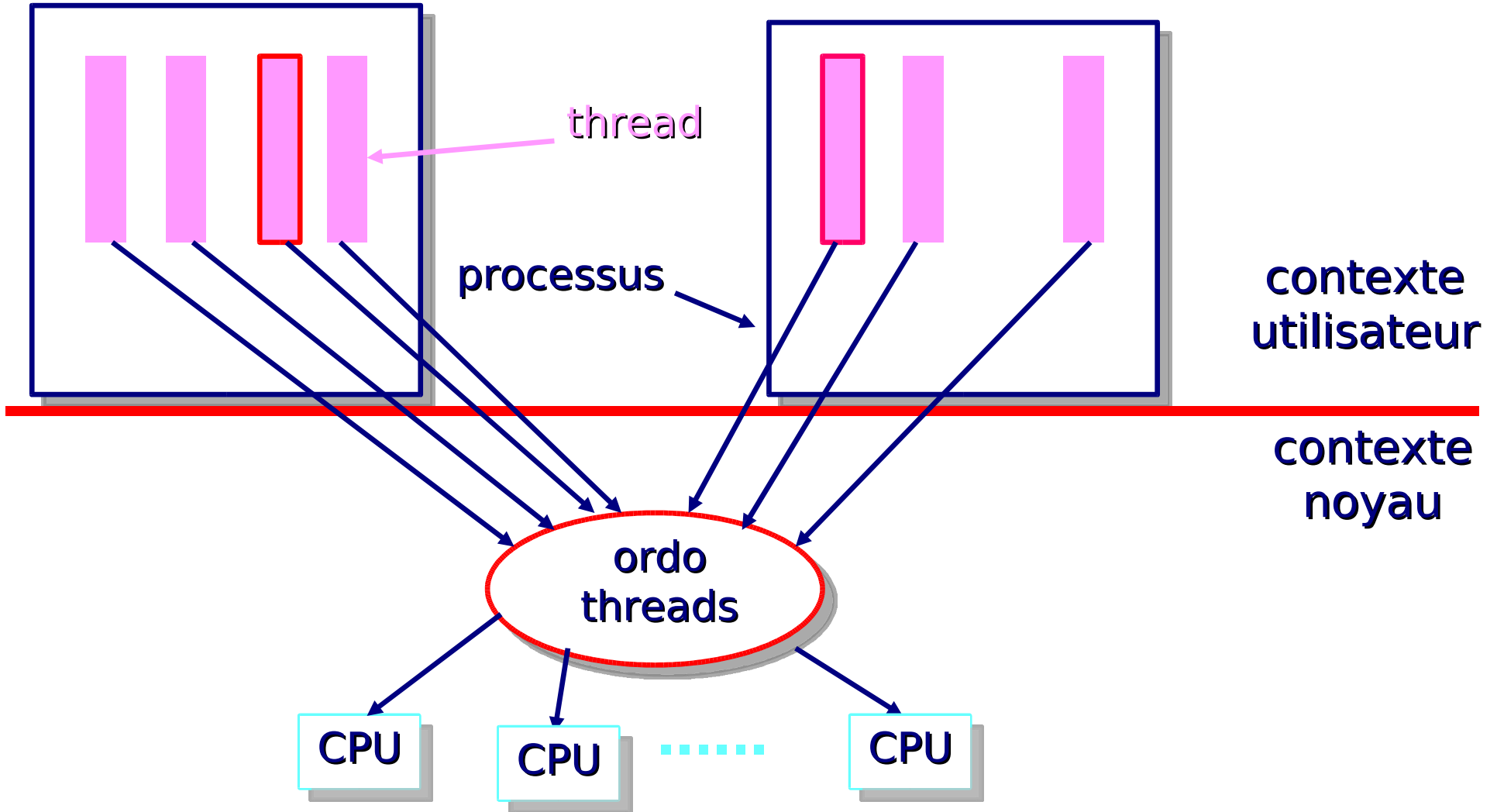
Graphe des Transitions entre Etats



Thread de Niveau Utilisateur



Threads de Niveau Noyau



Quels Type de Processus Supportés par Linux ?

- ▶ **Threads de niveau noyau**
 - ▶ **Création par l'A.S. `clone(fn, arg, flags)`**
 - ▶ `fork()` et `vfork()` = dérivés de `clone()`
 - ▶ `flags` = options de clonage
 - ▶ Choix de ce qui doit être partagé (ou cloné)
 - ▶ `flags = 0` : processus lourd

Options de Clonage

- ▶ Valeurs combinables dans le champ flags de clone()
 - ▶ CLONE_VM : espace mémoire
 - ▶ CLONE_FS : root, cwd, umask
 - ▶ CLONE_FILES : fichiers ouverts
 - ▶ CLONE_PARENT : même parent
 - ▶ CLONE_PID : même pid (uniquement si parent = 0, lors du boot)
 - ▶ CLONE_PTRACE : « ptracé » comme parent
 - ▶ CLONE_SIGHAND : même traitants d'interruptions
 - ▶ CLONE_THREAD : même groupe que parent (= thread POSIX)
 - ▶ CLONE_SIGNAL : CLONE_THREAD + CLONE_SIGHAND
 - ▶ CLONE_VFORK : bloque parent jusqu'à mort ou exec du fils

Threads Internes du Noyau

- ▶ Threads particulières :
 - ▶ Ne basculent jamais en mode utilisateur
 - ▶ Plus légères
 - ▶ Pas besoin de les encombrer de ce qui concerne le mode utilisateur
 - ▶ Utiles pour traiter certains travaux en tâche de fond
- ▶ Création :
 - ▶ `int kernel_thread(fn, arg, flags)`

Quelques threads noyau usuelles

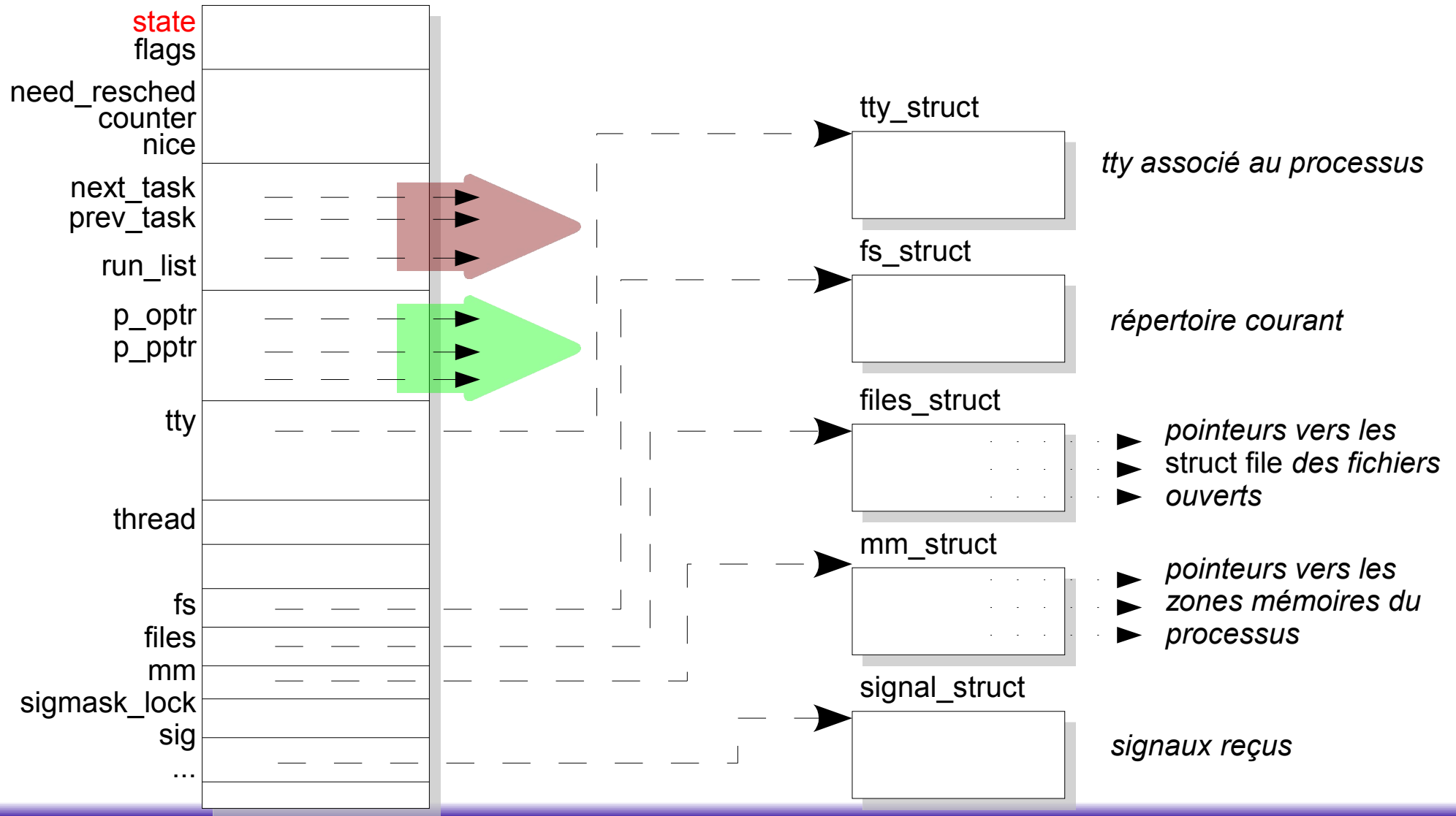
- ▶ `keventd` : execute task queue `qt_context`
 - ▶ On reparle au chapitre 8 ...
- ▶ `kapm` : événements liés à APM
- ▶ `kswapd` : collecte mémoire
- ▶ `kflushd/bdflush` : évacue les pages « sales » du cache disque pour récupérer de la mémoire
- ▶ `kupdated` : evacue aussi page sales, mais pour éviter trop de pertes en cas de crash
- ▶ `ksoftirqd` : exécute les tasklets (un par CPU)
 - ▶ On en reparle aussi au chapitre 8...

Deux Thread Noyau Particulières : 0 et 1

- ▶ Thread de pid 0 :
 - ▶ Seule thread créée spontanément
 - ▶ Dans `start_kernel()`
 - ▶ Son rôle :
 - ▶ Lancer thread 1 (en utilisant `kernel_thread()`)
 - ▶ Exécuter `cpu_idle()` forever ...
 - ▶ Attente d'une interruption
 - ▶ Choisie par scheduler quand aucune autre thread dans l'état `TASK_RUNNING`
- ▶ Thread de pid 1 :
 - ▶ Exécute `init()`
 - ▶ Fin init noyau
 - ▶ Charge exécutable `init` par `execve()`
 - ▶ Devient processus normal

Contexte d'un Processus

► Descripteur : struct task_struct (<linux/sched.h>)



Processus Courant

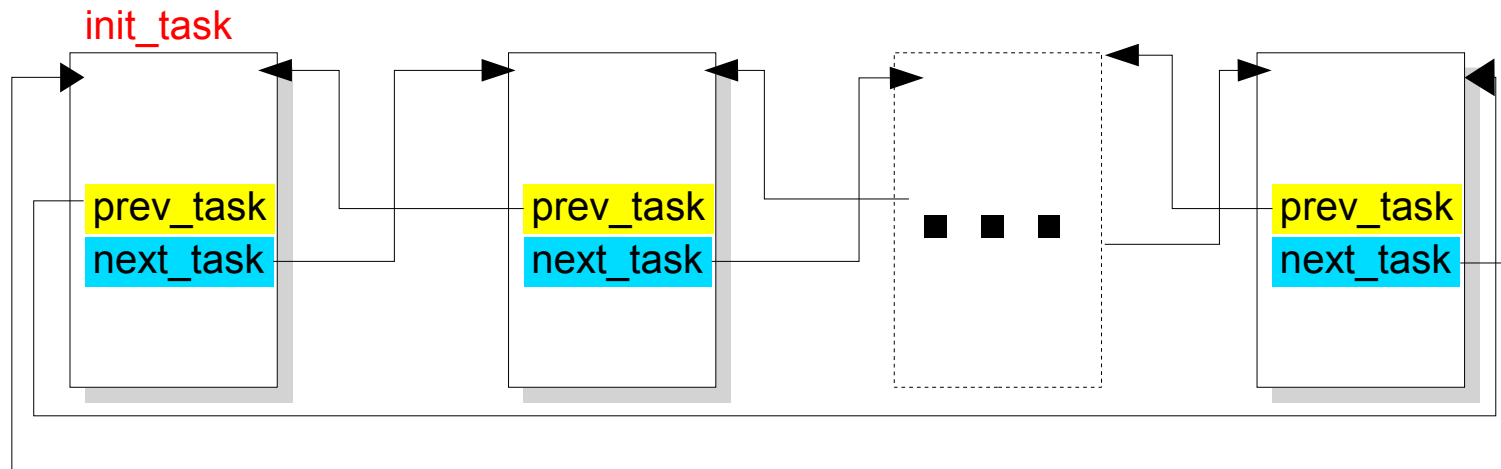
- ▶ (Pseudo-)variable **current** (`task_struct`)
 - ▶ Macro : masque 13 bits du pointeur de pile (reg `%esp`)
 - ▶ La structure se trouve toujours au début du segment de pile
 - ▶ Lors d'un changement de contexte
 - ▶ Echange du contenu des registres
 - ▶ Change automatiquement la valeur de `current`
- ▶ Tous les processus (lourds ET légers) ont un descripteur

Identification des Processus

- ▶ Identification non ambiguë
 - ▶ Adresse linéaire (32 bits) du descripteur
 - ▶ adresse `struct task_struct`
- ▶ Identification classique Unix : champ `pid`
 - ▶ cas général : `getpid()` \Leftrightarrow `current->pid`
 - ▶ cas particulier : threads type POSIX
 - ▶ Toutes les threads qui partagent le même contexte doivent répondre au même `pid`
 - ▶ Introduction d'un identifiant de groupe : `tgid`
 - ▶ `pid` du premier processus (thread) du groupe
 - ▶ Identique pour toutes les threads du groupe
 - ▶ `getpid()` retourne `current->tgid`

Liste Chaînée des Processus

- ▶ Liste circulaire doublement chaînée
 - ▶ Pointeurs `prev_task` et `next_task` du descripteur
 - ▶ Tête de liste : `init_task` (processus init, pid=1)



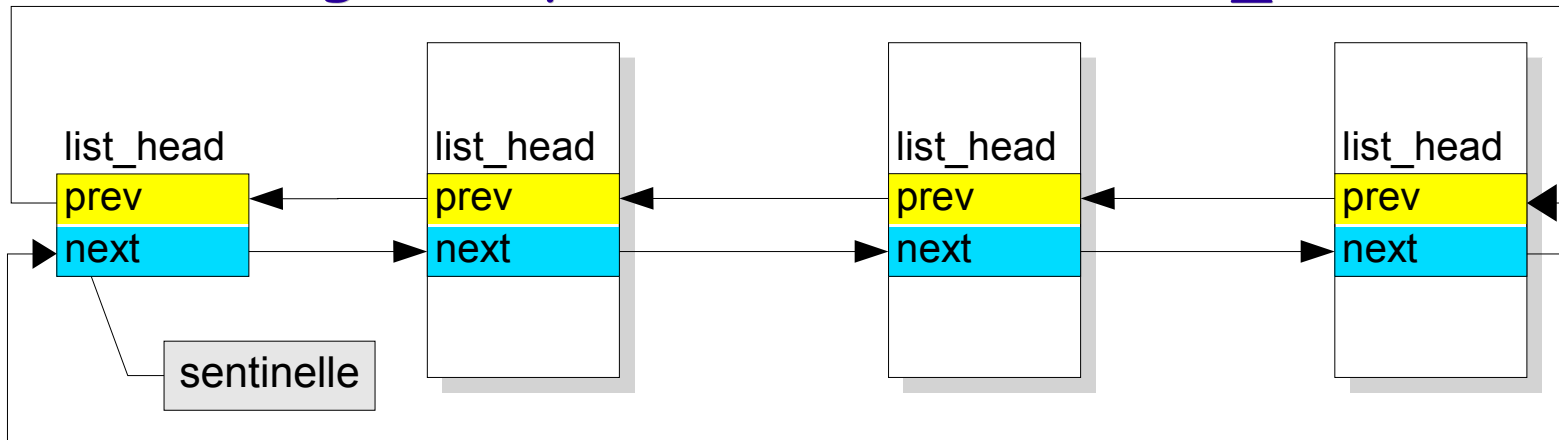
▶ Macros utiles

- ▶ `SET_LINKS/REMOVE_LINKS`
- ▶ `for_each_task(p)`
 - ▶ `for (p=&init_task ; (p=p->next_task) !=&init_task ;)`

A Propos de Listes Doublement Chaînées...

- ▶ Structure récurrente dans le noyau

- ▶ Solution générique : la `struct list_head`



- ▶ Attention : ne pointe pas directement au début de la structure chaînée

- ▶ Macros classiques : `list_add(new,prev)`, `list_add_tail(new,head)`, `list_del(entry)`, `list_empty(head)`
 - ▶ Récupération adr struct : `list_entry(ptr,type,field)`
 - ▶ Boucle : `list_for_each(ptr,head)`

Liste des Processus Prêts (TASK_RUNNING)

- ▶ Champ `run_list` du descripteur de processus
 - ▶ type `list_head`
- ▶ **Macros spécifiques**
 - ▶ `add_to_runqueue(&task_struct)`
 - ▶ **Insertion en début de liste**
 - ▶ `del_from_runqueue(&task_struct)`
 - ▶ `move_first_runqueue(&task_struct)`
 - ▶ `move_last_runqueue(&task_struct)`
 - ▶ `bool task_on_runqueue(&task_struct)`
 - ▶ `wake_up_process(&task_struct)`
 - ▶ **Place le processus dans l'état TASK_RUNNING**
 - ▶ **invoque** `add_to_runqueue()`

Relations entre Processus

- ▶ Le descripteur du processus pointe vers plusieurs processus
 - ▶ `p_opptr` : parent original
 - ▶ Celui qui a créé le processus
 - ▶ `p_pptr` : parent courant
 - ▶ Différent si le processus est tracé
 - ▶ `p_cptr` : Dernier fils créé
 - ▶ `p_ysptr` : frère cadet suivant
 - ▶ Créé juste après par le même père
 - ▶ `p_osptr` : frère aîné précédent
 - ▶ Créé juste avant par le même père

Schéma des chaînages entre processus

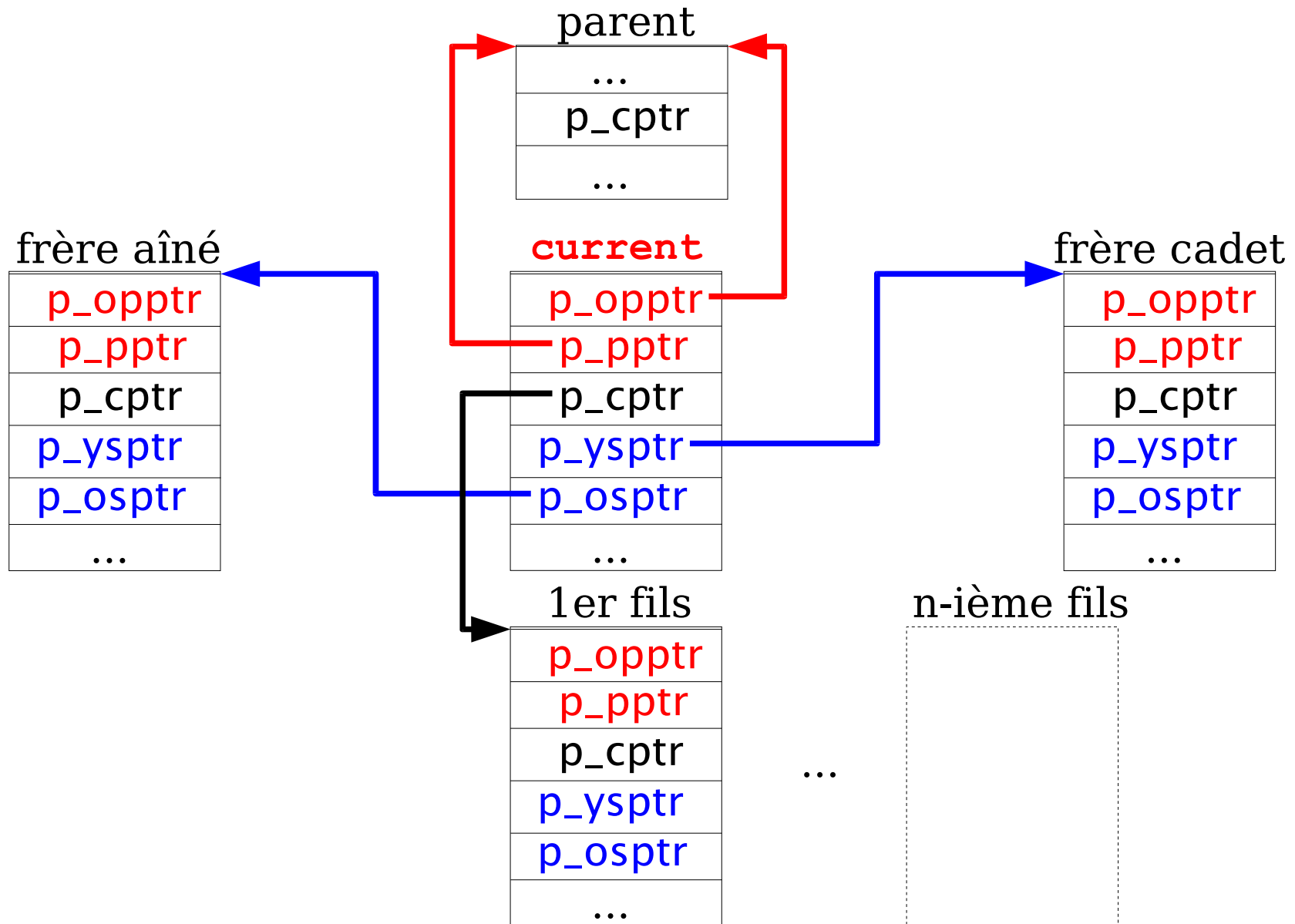


Schéma des chaînages inverses père/fils

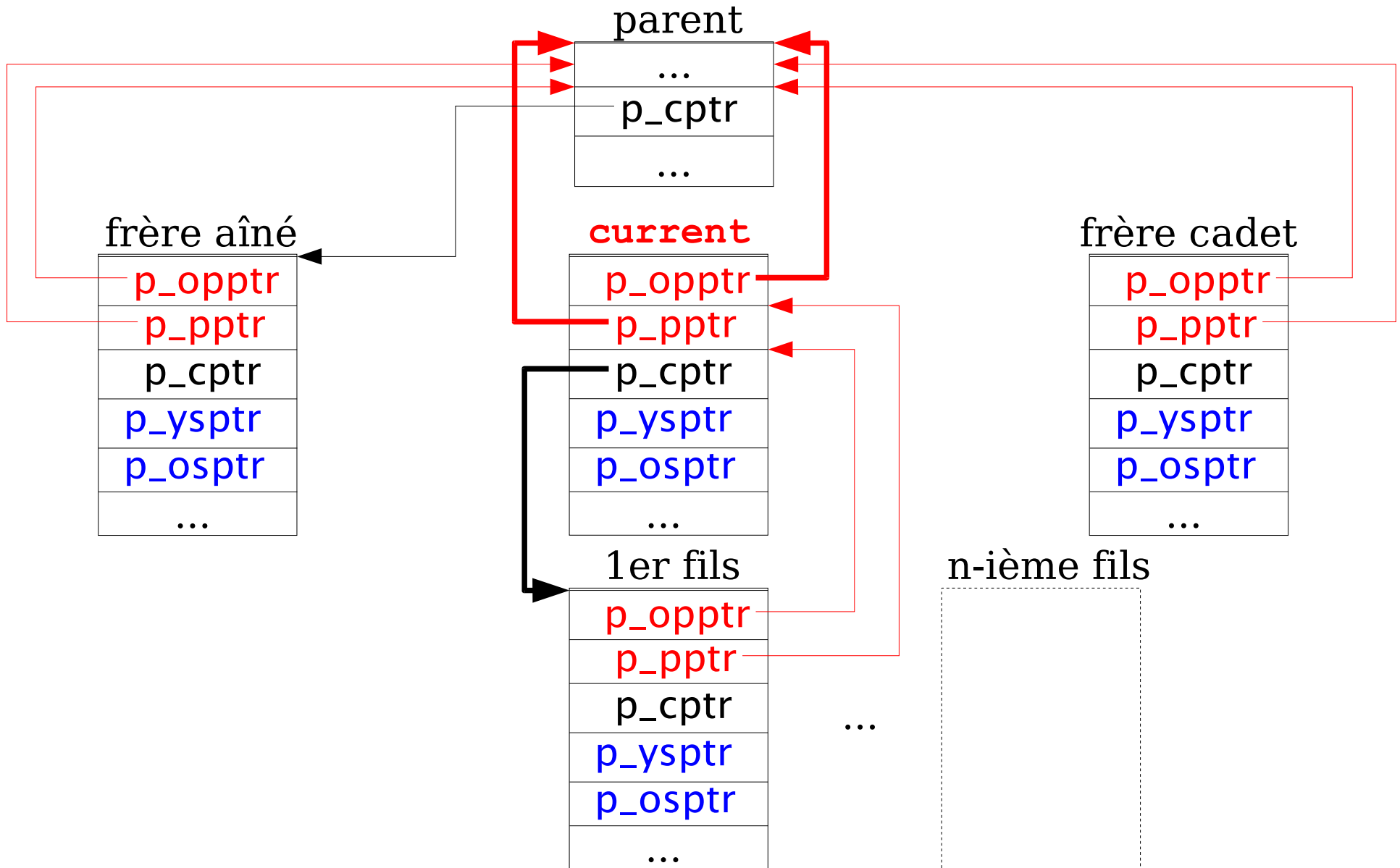
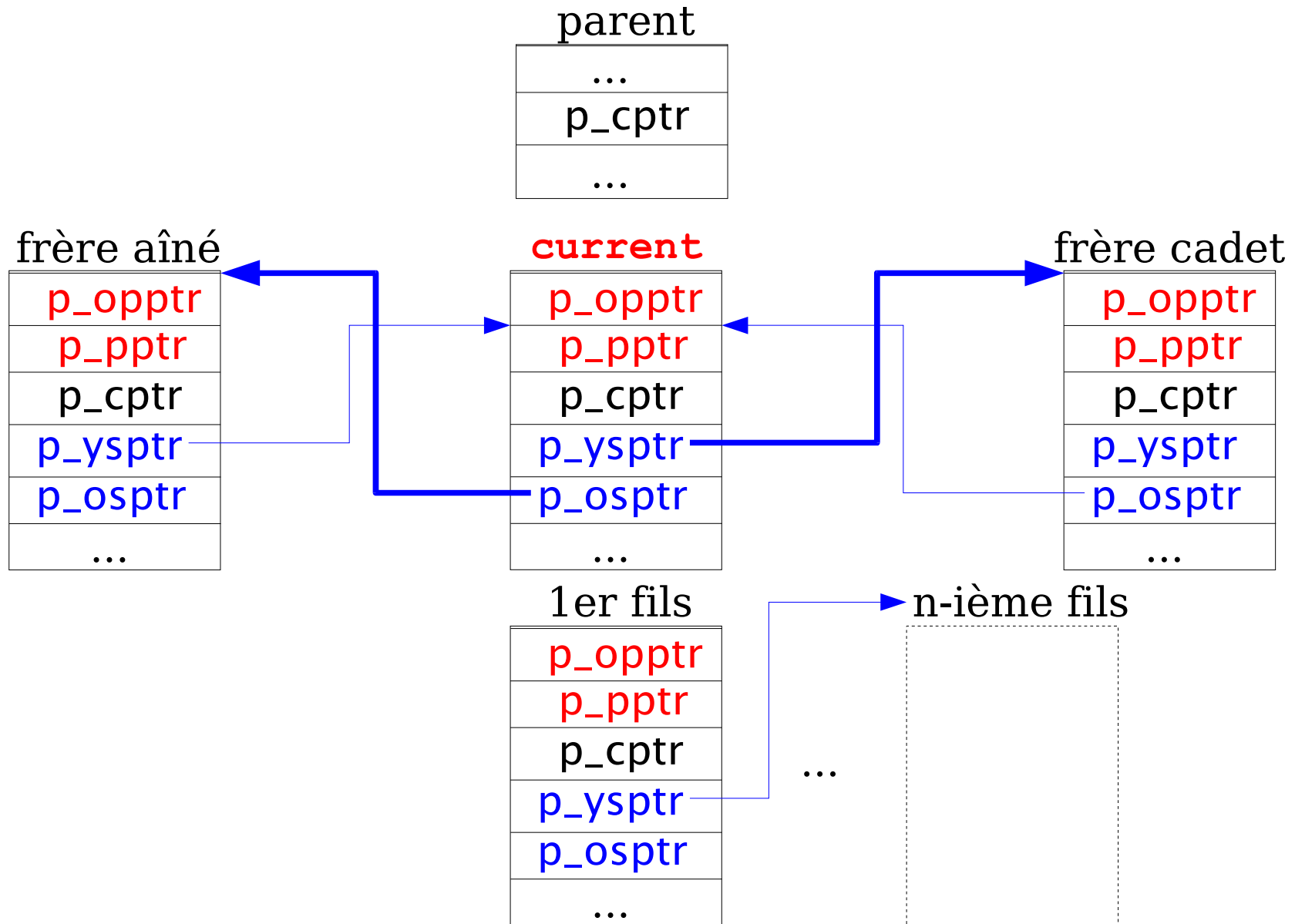


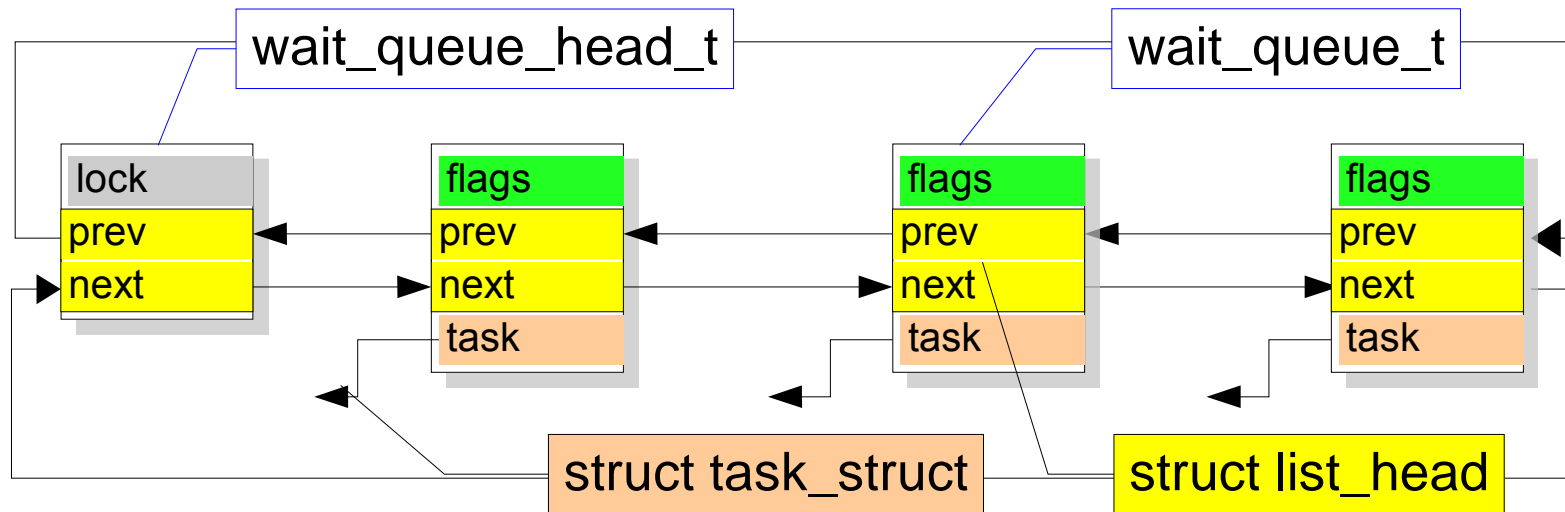
Schéma des chaînages inverses (frères)



Organisation des Files de Processus

- ▶ Les processus peuvent se trouver dans différentes files en fonction de leur état
 - ▶ process list : tous les processus
 - ▶ champs `prev_task` et `next_task` de `task_struct`
 - ▶ `TASK_RUNNING` : champ `run_list`
 - ▶ `TASK_STOPPED` et `TASK_ZOMBIE` : pas d'autre chaînage
 - ▶ `TASK_INTERRUPTIBLE` et `TASK_UNINTERRUPTIBLE`
 - ▶ Files trop nombreuses pour apparaître directement dans la `struct task_struct`
 - ▶ Utilisation de wait queues
 - ▶ Correspondent chacune à l'attente d'un événement particulier

► Structures basées sur la struct list_head



- flags = 1 : processus « exclusif »
 - Réveil = un seul à la fois
 - A défaut réveil des processus qui ont flags = 0
- flags = 0 : processus non « exclusif »
 - Tous les processus sont réveillés ensemble
 - Compétition possible ...

Utilisation des *Wait Queues*

▶ Déclaration

▶ **Statique** : `DECLARE_WAIT_QUEUE_HEAD(wq_head)`

▶ **Dynamique** : `init_waitqueue_head(wq_head)`

▶ Insertion

▶ `add_wait_queue(wq_head, wq_elem)`

▶ `add_wait_queue_exclusive(wq_head, wq_elem)`

▶ File vide ?

▶ `waitqueue_active(wq_head)`

▶ Insertion du processus avec mise en sommeil

▶ `[interruptible_]sleep_on[_timeout](wq_head[, to])`

▶ `wait_event[_interruptible](wq_head, condition)`

▶ Extraction et réveil d'un processus

▶ `wake_up[_interruptible][_sync][_nr|_all](wq_head[, nr])`

regarder priorité pour
élection éventuelle